

Описание файлов исходного текста программ, генерируемых кодогенератором Си, входящим в состав программного обеспечения SimInTech

Кодогенератор генерирует 4 файла:

**<имя алгоритма>.h** - заголовочный файл с описанием привязки переменных к рабочим массивам

Структура файла:

**/\* Шапка сгенерированной программы \*/**

/\* -----

**Routine name: my\_diagram**

**Description:**

**Project file: Simple.prt**

----- \*/

**/\* Определение использованных типов данных \*/**

/\* --- Base generator data types --- \*/

/\* Real data type \*/

**typedef double g\_real\_type;**

/\* Integer data type \*/

**typedef int g\_int\_type;**

/\* Boolean data type \*/

**typedef char g\_boolean\_type;**

/\* Complex data type \*/

**typedef complex\_64 g\_complex\_type;**

/\* Default initialization values \*/

**/\* Структурные идентификаторы модели \*/**

/\* Project signal database hash \*/

**const unsigned int sp\_database\_hash\_32=0;**

/\* Project sheme structure hash \*/

```
const unsigned int sp_sheme_hash_32=1564302271;
```

```
/* Константы с начальными значениями переменных модели */
```

```
const double xbc8_default=0;
```

```
const char xta9_default=0;
```

```
const double my_diagramv1_out_0_default=0;
```

```
const char my_diagramv0_out_0_default=0;
```

```
const double my_diagramv1_k_default=1;
```

```
/* Общие размерностные параметры модели */
```

```
/* Main structures defines */
```

```
/* External variables count */
```

```
#define ext_vars_count 2
```

```
/* Dynamical variables count */
```

```
#define din_vars_count 1
```

```
/* Internal state variables count */
```

```
#define state_vars_count 1
```

```
/* Constants count */
```

```
#define const_count 1
```

```
/* Некоторые настройки исходной модели, которые могут быть использованы в сгенерированной программе */
```

```
/* --- Source model preferences --- */
```

```
/* Minimum integration step */
```

```
#define INTEGRATION_MIN_STEP 1E-5
```

```
/* Maximum integration step */
```

```
#define INTEGRATION_MAX_STEP 1
```

```
/* Integration synchronization step */
```

```

#define INTEGRATION_SYNC_STEP 0

/* Model integration method */

#define INTEGRATION_METHOD 5

/* Model relative error */

#define INTEGRATION_RELATIVE_ERROR 0.0001

/* Model absolute error */

#define INTEGRATION_ABSOLUTE_ERROR 1

/* Model end time */

#define INTEGRATION_END_TIME 10

/* Model maximum iteration count */

#define INTEGRATION_MAX_LOOP_ITER_COUNT 10

/* Таблица имён и размерностей внешних переменных модели */

const ext_var_info_record ext_vars_names[ext_vars_count] = {

    {"xbc8", vt_double, {1}, 0, dir_out, "", (void*)&xbc8_default, sizeof(double)},

    {"xta9", vt_bool, {1}, 1, dir_input, "", (void*)&xta9_default, sizeof(char)}

};

/* Определения привязки внешних переменных к массиву указателей */

#define xbc8 (*(double*)(ext_vars_addr[0]))

#define xta9 (*(char*)(ext_vars_addr[1]))

/* Таблица имён и размерностей динамических переменных модели */

const ext_var_info_record din_vars_names[din_vars_count] = {

    {"my_diagramv1_out_0", vt_double, {1}, 0, dir_inout, "TIntegrator integrator output",

    (void*)&my_diagramv1_out_0_default, sizeof(double)}

};

/* Определения привязки динамических переменных к общему массиву */

#define din_vars_dimension 1

#define my_diagramv1_out_0 din_vars[0]

#define my_diagramv1_out_0_derivat derivatives[0]

```

***/\* Таблица имён и размерностей переменных состояния модели \*/***

```
const ext_var_info_record state_vars_names[state_vars_count] = {  
  
    {"my_diagramv0_out_0", vt_bool, {1}, 0, dir_inout, "Input pin state variable",  
    (void*)&my_diagramv0_out_0_default, sizeof(char)}  
  
};
```

***/\* Определение структуры с переменными состояния модели \*/***

```
typedef struct {  
  
char my_diagramv0_out_0_  
  
} t_state_vars;
```

***/\* Таблица имён и размерностей констант модели \*/***

```
const ext_var_info_record const_names[const_count] = {  
  
    {"my_diagramv1_k", vt_double, {1}, 0, dir_input, "TIntegrator gain",  
    (void*)&my_diagramv1_k_default, sizeof(double)}  
  
};
```

***/\* Определение структуры с константами модели \*/***

```
typedef struct {  
  
double my_diagramv1_k_  
  
} t_consts;  
  
typedef char t_local;
```

<имя алгоритма>.inc – текст основной программы на языке Си (без заголовка функции), которая выполняется на каждом шаге расчёта

Структура файла:

**/\* Шапка файла программы \*/**

/\* -----

Routine name: my\_diagram

Description:

Project file: Simple.prt

----- \*/

**/\* Определение зарезервированных локальных (стековых) переменных \*/**

/\* Local stack variables \*/

int i;

int j;

int c;

int itmp1;

int itmp2;

double tmp1;

double tmp2;

double tmp3;

double tmp4;

double tmp5;

double tmp6;

double tmp7;

char f;

char tmp\_f\_1;

char u\_s;

char u\_r;

ret = 0;

**/\* Селектор выполняемой секции кода в зависимости от стадии расчёта\*/**

```
switch (action){
```

```
case f_Stop:{
```

**/\* Код выполняемый при остановке расчёта \*/**

```
};break;
```

```
case f_GetDeri:{
```

**/\* Код выполняемый на стадии вычисления значений производных динамических переменных \*/**

```
/* Index=1
```

```
UID=1
```

```
GeneratorClassName=TIntegrator
```

```
Name=Integrator4
```

```
Type=Интегратор */
```

```
my_diagramv1_out_0_der_i = consts->my_diagramv1_k_*state_vars->my_diagramv0_out_0_;
```

```
};break;
```

```
case f_GetAlgFun:{
```

**/\* Код выполняемый на стадии вычисления значений функций алгебраических переменных \*/**

```
};break;
```

```
default:{
```

**/\* Код выполняемый на стадии вычисления выходов всех блоков основного или промежуточного шага \*/**

```
/* Index=0
```

```
UID=0
```

```
GeneratorClassName=TInputPin
```

Name=Const\_source10

Type=Входной контакт s3 \*/

state\_vars->my\_diagramv0\_out\_0\_ = xta9;

/\* Index=2

UID=2

GeneratorClassName=TOutPin

Name=OutPin7

Type=Выходной контакт s3 \*/

xbc8 = my\_diagramv1\_out\_0;

};break;

};

<имя алгоритма>\_init.inc – текст программы на языке Си, которая выполняется для инициализации начальных значений переменных

Структура файла:

**/\* Шапка файла программы \*/**

/\* -----

Routine name: my\_diagram

Description:

Project file: Simple.prt

----- \*/

**/\* Определение зарезервированных локальных (стековых) переменных \*/**

int i;

int j;

int c;

ret = 0;

**/\* Копирование данных из констант в рабочие массивы – текст программы на языке Си \*/**

memcpy(&my\_diagramv1\_out\_0,&my\_diagramv1\_out\_0\_default,sizeof(my\_diagramv1\_out\_0\_default));

memcpy(&state\_vars->my\_diagramv0\_out\_0\_,&my\_diagramv0\_out\_0\_default,sizeof(my\_diagramv0\_out\_0\_default));

memcpy(&consts->my\_diagramv1\_k\_,&my\_diagramv1\_k\_default,sizeof(my\_diagramv1\_k\_default));

<имя алгоритма>\_state.inc – текст программы на языке Си, которая выполняется после основной программы для запоминания состояний задержек на шаг интегрирования и некоторых других блоков, имеющих дискретные состояния с приоритетной сортировкой.

**/\* Шапка файла программы \*/**

/\* -----

Routine name: my\_diagram

Description:

Project file: Simple.prt

----- \*/

**/\* Определение зарезервированных локальных (стековых) переменных \*/**

/\* Local stack variables \*/

int i;

int j;

int c;

int itmp1;

int itmp2;

double tmp1;

double tmp2;

double tmp3;

double tmp4;

double tmp5;

double tmp6;

double tmp7;

char f;

char tmp\_f\_1;

char u\_s;

char u\_r;

ret = 0;

**/\* Далее идёт текст программ на языке Си, который вызывается на стадии обновления выходов (промежуточной или конечной) шага интегрирования после основной программы – запоминание состояний блоков задержки на шаг \*/**